

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 09083417 A

(43) Date of publication of application: 28.03.97

(51) Int. CI

H04B 7/005 H03F 1/32 H04B 1/40

(21) Application number: 07241760

(22) Date of filing: 20.09.95

(71) Applicant:

HITACHI DENSHI LTD

(72) Inventor:

WAKAI HIROTAKE OTA MASAAKI

YAMAMOTO HIROYUKI

# (54) RADIO EQUIPMENT

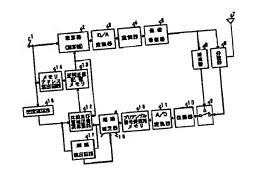
## (57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To reduce the arithmetic processing time of a transmission signal in a comparison and distortion correction value arithmetic circuit by detecting the delay amount of a feedback signal from a transmission amplifier and comparing the feedback signal with a transmission signal after delay correction so as to obtain a distortion correction value.

SOLUTION: Part of a transmission modulated signal is returned to a reception section, demodulated and A/D-converted and the result is stored in a memory 16. In order to correct a delay and distortion caused in this case, a feedback signal stored in the memory 16 is outputted through a delay correction device 19, a modulation input signal is compared with a signal delayed via a fixed delay device 18 at a delay detection circuit 17 to decide the delay correction amount of the correction device 19. An output value of a feedback signal is obtained again by using the correction device 19 correcting the delay and an arithmetic circuit 12 calculates a distortion correction value with respect to the demodulation signal correcting the delay difference and written in a memory 13. When a transmission data signal is received in a succeeding frame, the distortion correction value corresponding to the amplitude of the

transmission data is outputted from the memory 13 and multiplexed with transmission data by a multiplier 2 and correction to cancel the nonlinear distortion of the transmission amplifier 5 is conducted.

COPYRIGHT: (C)1997,JPO



## (19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

## 特開平9-83417

(43)公開日 平成9年(1997)3月28日

(51) Int.Cl. <sup>6</sup>		識別記号	<b>庁内整理番号</b>	FΙ		技術表示箇所
H 0 4 B	7/005			H04B	7/005	
H03F	1/32			H03F	1/32	
H 0 4 B	1/40			H04B	1/40	

## 審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 6 頁)

(21)出顧番号	<b>特顧平7</b> -241760	(71) 出願人 000005429		
		日立電子株式会社		
(22)出願日	平成7年(1995)9月20日	東京都千代田区神田和泉町1番地		
		(72)発明者 若并 洋丈		
		東京都小平市御幸町32番地 日立電子板		
		会社開発研究所内		
		(72)発明者 太田 正明		
		東京都小平市御幸町32番地 日立電子板		
		会社開発研究所内		
		(72)発明者 山本 裕之		
		東京都小平市伊幸町32番地 日立電子校		
		会社開発研究所內		

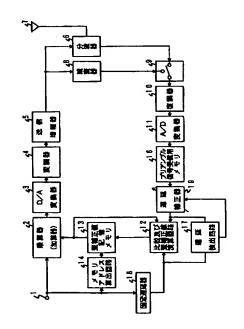
#### (54)【発明の名称】 無線機

## (57)【要約】 【課題】

出回路により検出し、遅延補正器により帰還信号の遅延 を補正後に送信信号と比較し歪補正値を得ることによ り、比較および歪補正値演算回路においての送信信号の 演算処理時間を短縮し、ハードウェア量の低減を図る。 【解決手段】 帰還信号の遅延補正を変調入力信号側で 行わず、帰還信号側で行うように構成すると共に、デー タ信号の送信に先立ち帯域制限を施したプリアンブル信 号を送信し、そのプリアンブル信号と帰還信号とを比較 して歪補正値を求める。

において、送信増幅器からの帰還信号の遅延量を遅延検

送信増幅器の非線形補償回路を有する無線機



10

30

### 【特許請求の範囲】

送信増幅器の非線形歪を該送信増幅器へ 【請求項1】 入力する変調入力信号を予め歪ませることにより補償 し、かつ送信増幅器の出力と変調入力信号とを比較する ことにより補償すべき歪量を算出する構成の非線形補償 回路を有する無線機において、

無線機の受信部と独立に有するか又は受信部と兼用する ことによる送信増幅器の送信出力の一部を帰還するため の帰還回路と、該帰還回路の出力と送信信号とをそれぞ れ蓄積するメモリと、該蓄積された帰還回路の出力信号 と送信信号を比較するための比較回路と、比較回路の誤 差出力から歪補正値を算出するための歪補正値算出回路 と、歪補正値を記憶するためのメモリと、該メモリのア ドレス値を送信信号から求めるためのアドレス回路と、 上記メモリの出力を上記変調入力信号と乗算するための 演算回路と、帰還回路の復調信号と送信信号の遅延差を 検出するための遅延検出回路と、遅延検出回路からの制 御信号により該遅延差を補正するための遅延補正回路と を備え、かつ該遅延補正回路を上記帰還回路の出力を蓄 積するメモリと上記比較回路との間に設けることを特徴 20 とする無線機。

【請求項2】 請求項1に記載の無線機において、歪補 正値の算出に既知のプリアンブル信号を用いることを特 徴とする無線機。

【請求項3】 請求項2に記載の無線機において、プリ アンブル信号として無線機の受信部の通過帯域幅f<sub>R</sub>に 対し補償を必要とする送信増幅器の特性の高次高調波の 次数Nを除算したf<sub>R</sub>/Nの帯域幅のスペクトラムを有 するプリアンブル信号を用いることを特徴とする無線 機。

【請求項4】 請求項3に記載の無線機において、プリ アンブル信号としてゼロクロス点を有するプリアンブル 信号を用いることを特徴とする無線機。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は送信増幅器の非線形 歪を、あらかじめ変調入力信号を歪ませて入力すること で補償し、かつ補償量を復調出力と変調入力信号とを比 較することにより求めるプレディストータ方式の送信増 幅器補償回路の改良に関するものである。

[0002]

【従来の技術】一般に、移動通信用のディジタル無線機 において、QPSKや多値QAMのような線形変調を用 いる場合、送信増幅器の非線形歪により受信誤り率が劣 化し、また送信スペクトルが広がり隣接チャネルに雑音 電力として妨害を与えるので、送信増幅器の線形補償が 必要となる。従来の無線機の送信部においては、この対 策として、送信増幅器の出力段で歪を打ち消すように送 信増幅器入力を予め歪ませておく、いわゆるプレディス トータ方式による補償方式がよく用いられる。その場

合、例えば、「Linear Amplification Technique for D igital MobileCommunications CH2379-1/89/0000/015 9 1989 IEEE PP.159 に記載されているのように、送信 部に復調回路を設けるか、若しくは受信部を利用して送 信増幅器の出力の一部を復調した帰還信号と変調入力信 号とを比較し、その比較値から歪補正量を求めて補償す る閉ループ制御がよく用いられる。

【0003】従来技術の一例を図2を用いて説明する。 送信部では、変調信号は入力端子1より入力され、乗算 器(加算器) 2で歪補正値をかけ合わされた後、D/A 変換器3でアナログ信号に変換される。次に、変調器4 で変調を行い、送信増幅器5で増幅を行った後、分波器 6を介しアンテナ7より出力される。送信被変調波信号 の一部は、減衰器8で所定の減衰を行った後、スイッチ 9を介して受信部に戻る。受信部に戻された信号は、復 調器10で復調され、A/D変換器11によりディジタ ル信号に変換される。このディジタル信号に変換された 復調信号は、一旦、プリアンブル信号受信用メモリ16 に記憶される。ここで、プリアンブル信号受信用メモリ 16に入力される復調信号は、変調入力信号に対し、送 信増幅器などの回路により遅延及び歪が生じている。し たがって、変調入力信号と復調信号(帰還信号)とを正 しく比較するために、遅延検出回路17により両信号間 の遅延量を算出する。

【0004】次に、送信する変調入力信号に対し、遅延 補正器15により遅延検出回路17で算出した遅延量だ け補正を行い、プリアンブル信号受信用メモリ16に取 り込んだ帰還信号とのタイミングを合わせる。さらに、 比較および歪補正値演算回路12では、遅延補正器15 でタイミングを合わせた変調信号とプリアンブル信号受 信用メモリ16に記憶された帰還信号とを比較して、そ れより歪補正値を算出する。また、送信データの振幅値 に対応したアドレスをメモリアドレス算出回路 14で求 め、歪補正値記憶メモリ13に比較および歪補正値演算 回路12で算出した歪補正値を書き込む。次の送信デー タには、上記算出歪補正値を歪補正値記憶メモリ13か ら出力し、乗算器2で送信信号と乗算し送出することに より送信データを送信増幅器の出力段での歪がないよう に補正を行う。送信増幅器の送信出力の線形性が必要十 分であるためには、歪補正値記憶メモリ13の歪補正値 データが適切な値になるよう事前に以上の操作を行うと 共に、それらを入力信号の全ての量子化レベル値に対し て行う必要がある。特に、工場出荷時等、歪補正値記憶 メモリ13の初期値が0からスタートするような場合、 出荷前に以上の操作を数フレーム繰り返して行って収束 させる必要がある。

【0005】ところで、送信信号1と歪補正値記憶メモ リ13の出力との乗算を行う乗算器2は、加算器が用い られることもある。加算器を用いる場合は、歪補正値記 50 億メモリ13のアドレスが複素平面となるので同メモリ

の必要容量は大幅に増加するため、メモリ容量が少なく てすむ乗算方式が選ばれることが多い。

[0006]

【発明が解決しようとする課題】以上に述べた無線機電 力増幅器の線形補償方式の第一の問題点は、送信信号と 帰還信号との比較および歪補正値演算回路12での演算 量の増加の問題である。従来の方法では、遅延している 復調信号とそれに対応させて遅延させた送信信号とを歪 補正値演算回路12により両信号を比較する必要があ る。送信信号は、この演算回路12において、式(1) に示す計算方法により歪補正更新値を求めることができ るが、この際、遅延した複素送信信号 v の逆数即ち1/ vの計算をしなければならない。ディジタルの演算素子 は、加算、乗算の演算は高速に処理することができる が、除算の演算に関しては処理にかなり時間がかかる。 さらに回路のドリフトなどを考慮すれば、毎フレーム (図4参照)毎に逆数を求める必要があるので、それに要 する演算量、演算時間の増加に対し問題が生じてくる。 [0007]

F<sub>n+1</sub>=F<sub>n</sub>-α { (ω/ν)-k} ···(1) ここで、ω:復調信号、ν:遅延補正を行った送信信号、α:ステップサイズパラメータ、k:線形送信増幅器の利得、F<sub>n+1</sub>:歪補正値更新値、F<sub>n</sub>:歪補正値(上記ω,ν,k,F<sub>n+1</sub>,F<sub>n</sub>は複素信号)また、演算量の低減のため、上記1/νの値をROMテーブル化することもできるが、その場合のROMの必要メモリ量は、例えば送信信号の量子化ビット数を10ビットとすると約1メガワードと大容量となり、解決にならない。

$$(\omega/v) = (\omega \cdot e \times p (-\phi)) * (1/|v|) \cdot \cdot \cdot (2)$$

とし、遅延補正後の帰還信号(ω・e x p (-φ))に、帰還回路の遅延を含まない送信信号の振幅の逆数値(1/| v |) を乗ずることに相当し、1/| v | の値は送信信号の振幅値に対して予め求めておくことができるので、ω/ v の演算量が大幅に低減することができることを意味する。このように、送信信号側で遅延補正を行わず、受信信号側で遅延補正を行わせるようにしたことにより、遅延補正を行う際に、従来、フレーム毎に異なっていた送信信号は毎フレーム同じ値となる。

【0011】また、予め逆数を求めてROMテーブル化 40 しておけるので、歪補正値を求めるための演算は加減乗 算のみで可能となり、従来の除算を用いる方式に比べ大 幅に演算量を削減することが可能となる。また、既知の 送信信号(プリアンブル信号)を用いて歪補正値を求める※

\*【0008】第二の問題点は、帰還回路の復調器10の 帯域幅についての問題である。送信増幅器5において、 送信信号帯域内の歪のみならず、隣接漏洩電力をも含め て十分に抑圧するためには、増幅器の高次高調波の歪迄 を含めて帰還させる必要があり、帰還回路の通過帯域幅 は、少なくとも信号帯域幅fのN倍(Nは、抑圧すべき 高調波の次数)必要となる。ところが、受信部における 帯域幅fRは、一般に信号帯域幅fより若干広い程度に 制限されているので、帰還回路として受信系とは別に広 10 帯域の復調器などを用意する必要があり、その分ハード ウェアの量が増加する点が問題となる。

【0009】また第三の問題点は、帰還信号の遅延量を 検出するための遅延検出回路17に関する問題である。 送信信号に対する帰還信号の遅延量が正確に検出されな ければ、歪補正に誤差が生ずることは、前述の文献など でも指摘されている。この遅延量は、送信増幅器5の出 力から比較回路12までの遅延量であるが、実際には送 信増幅器のAM-PM変換による等価的な遅延量が含ま れており、それを分離できないため遅延差の補正に誤差 20 が生ずる点も問題である。

[0010]

【課題を解決するための手段】本発明は、上記の第一の問題を解決するために、従来のように帰還信号の遅延補正を送信信号側で行う代りに、帰還信号側で行うように構成し、さらに既知の送信信号を用いることにより歪補正値算出時における除算を小容量のROMなどに置き換え、演算量および演算時間を大幅に低減できるようにしたものである。これは(1)式において、v=|v|exp(φ)とおいたとき、

※場合は、歪補正値が歯抜けになるため、補間演算処理は 追加されるが、逆数の演算回路としては、さらに削減す ることが可能である。上記本発明の構成における必要R OM容量は、プリアンブルを用いない場合でも、前述の ように送信信号の量子化ビット数を10ビットとした場 合、約1kワードとなり、前述の従来技術と比べて、約 1/1000に縮小される。

【0012】第二の問題点を解決するために採った手段は、送信増幅器5の歪補正を、帯域幅が信号帯域幅の1/N(Nは補償を必要とする高次高調波の次数)に帯域制限したプリアンブル信号を用いて行う点である。一般に、送信増幅器の出力は、次の(3)式で近似される。【0013】

そして、送信増幅器の非線形歪の補償は、上記(3)式 において、入力信号 v の関数である係数 k<sub>i</sub> を求めて打 ち消すことと考えることができる。ところが、文献BSTJ 50

Vol.62,No.4,April 1983 PP.1019 等で示唆されているように、送信増幅器の特性は、入力信号の振幅のみの関数とほぼみなせることが知られている。従って、補償す

べき係数 ki は、入力信号 v の持つスペクトラムに関係 なく決められることになり、少なくとも信号帯域幅の 1 /Nのスペクトラムをもつプリアンブル信号を用いれば、帰還回路の帯域幅が信号帯域幅にほぼ近い帯域幅で係数 ki を補償するために必要なN次までの歪情報が得られることになる。

【0014】従って、上記手段をとることにより、帰還回路の復調器10として受信系の復調部を兼用させることができ、それとは別の広帯域の復調回路を設ける必要がないので、無線機のハードウェア量を大幅に低減することが可能となる。また、以上の条件を満たすプリアンブル信号は、図3に示す例のように、2乗正弦波等により容易に実現できる。

【0015】第三の問題点を解決するために採った手段は、図5に示す例のように、ゼロクロス点を有するプリアンブル信号を用いることである。送信増幅器の出力歪は入力信号レベルの関数であり、入力信号がゼロのときには歪を生じない。従ってゼロクロス点を有するプリアンブル信号による送信増幅器からの帰還信号を検出することにより、送信増幅器の歪による等価的な遅延量を除20去した帰還回路のみの遅延量を検出することができる。

【0016】従って、上記手段をとることにより、精度の高い帰還回路の遅延量の検出が可能になり、送信増幅器の歪補正の精度を改善することができる。またゼロ点の検出方法も2値処理などにより容易に実現できるので、遅延検出回路17の構成も簡素化されるといったメリットもある。また、ゼロクロス点を有するプリアンブル信号も、例えば図5に示すように、符号が反転する2つの2乗正弦波を時間をずらして重ねる等の方法により、容易に構成することが可能である。

### [0017]

【発明の実施の形態】以下、この発明の一実施例を図 1、図3、図4、図5を参照して説明する。本実施例で は、歪補正用送信信号として、各フレーム毎に送信デー タ信号に先だって、例えば、図3に示すような振幅変化 を有するプリアンブル信号を送信する場合について説明 する。

【0018】送信部において、1/N(Nは補償すべき 高調波の次数)に帯域制限されたプリアンブル信号は、 入力端子1より入力され、乗算器2で歪補正値をかけ合 40 わされた後、D/A変換器3でアナログ信号に変換され る。また、変調器4で所定の変調処理が施され、送信増 幅器5で所定電力まで増幅された後、分波器6を介して アンテナ7より出力される。この送信被変調波信号の一 部は、減衰器8で所定電力に減衰された後、スイッチ9 を介して受信部に戻る。次に、受信部に戻された信号 は、復調器10で復調され、A/D変換器11によりディジタル信号に変換される。ディジタル信号に変換され た復調信号は、一旦、プリアンブル信号受信用メモリ1 6に記憶される。このプリアンブル信号受信用メモリ1 50 6に入力される復調信号は、送信側の変調入力信号に対し、送信増幅器などの回路による遅延及び歪が生じているため、補正を行う必要が有る。

【0019】この遅延及び歪を補正するための演算処理は、図4で示すように、自局の送信の空き時間を利用して行う。また、上記復調信号の遅延を補正するために、プリアンブル信号受信用メモリ16に記憶したプリアンブル帰還信号を、遅延量を初期設定した遅延補正器19を通して出力し、その出力信号と、変調入力信号を固定 遅延器18を介して所定時間遅延させた信号とを遅延検出回路17で比較し、その誤差信号を求めて、遅延補正器19の遅延補正量を決定する。

【0020】遅延量を補正した遅延補正器19を用いて、再度プリアンブル帰還信号での出力値を求め、比較および歪補正値演算回路12で送信信号との遅延差を補正した復調プリアンブル信号に対する歪補正値歪量を算出する。さらに、送信データの振幅値に対応したアドレスをメモリアドレス算出回路14で求め、歪補正値記憶メモリ13に歪補正値を書き込む。そして、次のフレームにおいて、送信データ信号が入力端子1から入力されると、送信データの振幅幅に対応した歪補正値が歪補正値記憶メモリ13より出力され、乗算器2で送信データ信号と乗算されることにより、送信増幅器5の非線形歪を打ち消す補正が施される。このようにして、送信増幅器5の出力以降、無線機のアンテナ7から送信される送信信号において、非線形歪を除去するように補正することができる。

### [0021]

【発明の効果】本発明によれば、プレディストータ方式 の非線形補償回路を有する無線機において、歪補正値の 算出において必要であった除算を乗算で置き換えること が可能となり、歪補正値の演算量や演算時間を大幅に短 縮することができる。また、プリアンブル信号への工夫 により、帰還回路の所要帯域幅を信号帯域幅と同等にす ることができること、帰還回路の遅延量の検出の精度向 上および検出回路の簡素化をはかることができ、無線機 のハードウェアの低減を図ることができる。

## 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例を示すブロック図。

【図2】従来の無線機の構成を示すブロック図。

【図3】 送信プリアンブル信号の一例を示す波形図。

【図4】 TDMA方式の送信スロットの一例を示す図。

【図5】送信プリアンブル信号の他の例を示す波形図。 【符号の説明】

1 …入力端子、器)、3 … D/A変換器、器、5 …送信増幅器、7 … アンテナ、スイッチ、

A/D変換器、

4…変調 6…分波器、

2…乗算器(加算

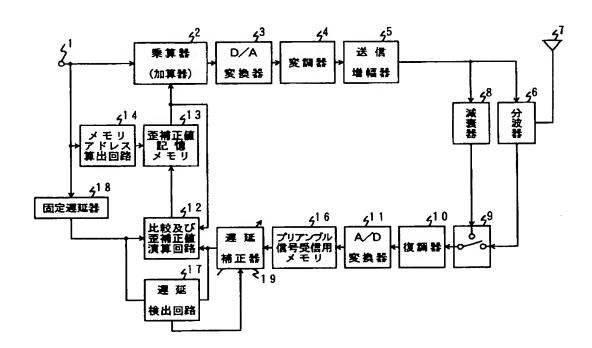
8…減衰器、9… 10…復調器、11… 12…比較および歪補正

16…プリアンブル信号受信用メモリ、17

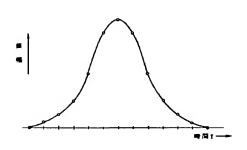
値演算回路、13…歪補正値記憶メモリ、 14 16… ・・・・メモリアドレス算出回路、15, 19…遅延補正器、 ・・・・遅延検出回路、

18…固定遅延器。

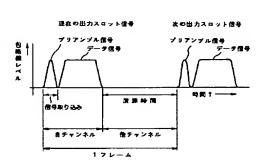
【図1】



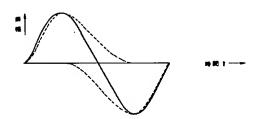
【図3】



【図4】



【図5】



【図2】

